

PS-PER MAG: Vergleich der Versionen 2.4 bis 2.6

Eigenschaft	Vers 2.4	Vers 2.5	Vers 2.6	Bemerkungen
D Zylinder diametral	√	√	√	
M Zylinder multipolar homogen	√	√	√	
L Zylinder multipolar lateral	√	√	√	
A Zylinder multipolar Axial	√	√	√	Vers. > 2.5: optionale Kräfte und weichmagnetische Platten
C Quader multipolar homogen	√	√	√	Vers. > 2.5: optionale Kräfte und weichmagnetische Platten
R Zylinder multipolar radial		√	√	
H Halbach-Zylinder			√	behandelt beide Fälle der kontinuierlichen als auch der segmentierten Magnetisierung
2D-M 2D elektrische Maschine, multipolar homogen		√	√	ab Vers. 2.6: inkl. Berechnung von Motorkennlinien
2D-R 2D elektrische Maschine, multipolar radial		√	√	ab Vers. 2.6: inkl. Berechnung von Motorkennlinien
kreisförmiger Pfad für beliebige Magnetarten	nur für Zylinder	√	√	
linearer Pfad für beliebige Magnetarten	nur für Cuboide	√	√	
Feldkomponenten in zylindrischen und kartesischen Koordinaten für alle Arten von Pfaden		√	√	
Fourierreihenentwicklung für periodische Konfigurationen	√	√	√	
Fouriertransformation für nicht periodische Konfigurationen		√	√	kontinuierliches Frequenzspektrum
graphische Darstellung von Frequenzspektren		√	√	
weichmagnetische Körper		√	√	bei Magnetarten A,C, 2D-M und 2D-R
Kraftberechnung		√	√	durch weichmagnetische Platten auf Magnetarten A und C
Berechnung von Motorkennlinien			√	bei Magnetarten 2D-M und 2D-R für DC-Motoren
max. Anzahl Datenpunkte kreisförmiger Pfad	90 pro Pol	3600	3600	
max. Anzahl Datenpunkte geradliniger Pfad	500	1000	1000	
Auflösung Feldwinkel	< 0.1°	< 0.01°	< 0.01	
max. Polzahl pro Magnetfläche	512	256	256	max. 36 für Systeme H (Halbach-Systeme)
erweiterte graphische Einstellmöglichkeiten			√	Art des Diagrammgitters, Kurven-, Achsen- und Schriftstärke
HTML-Hilfesystem			√	
Listings bei kreisförmigem Pfad	Felder vor/über einem Pol	beliebiger Winkelbereich	beliebiger Winkelbereich	